

## Contrôle continu - Corrigé

**Exercice 1.** Soit  $\|\cdot\|$  la norme sur un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$  induite par un produit scalaire  $\langle \cdot | \cdot \rangle$ .

1.  $\forall u, v \in E, \|u + v\|^2 = \langle u + v | u + v \rangle = \langle u | u \rangle + \langle v | v \rangle + 2\langle u | v \rangle = \|u\|^2 + \|v\|^2 + 2\langle u | v \rangle$
2.  $\forall u, v \in E, \|u + v\|^2 = \|u\|^2 + \|v\|^2$  si, et seulement si,  $u$  et  $v$  sont orthogonaux pour  $\langle \cdot | \cdot \rangle$ .
3. Soit  $O$  un point du plan. Si  $\langle \cdot | \cdot \rangle$  est le produit scalaire usuel, alors la condition ci-dessus signifie que le triangle  $(O, O + u, O + v)$  est rectangle en  $O$  et on retrouve le **théorème de Pythagore**.
4.  $\|u + v\|^2 + \|u - v\|^2 = (\|u\|^2 + \|v\|^2 + 2\langle u | v \rangle) + (\|u\|^2 + \|v\|^2 - 2\langle u | v \rangle) = 2\|u\|^2 + 2\|v\|^2$ .
5. On reconnaît l'**identité de polarisation** qui exprime en fonction de la norme  $\|\cdot\|$  le produit scalaire, qui est la "forme polaire" associée à cette norme :  $\forall (u, v) \in E^2, f(u, v) = 1/4 (\|u + v\|^2 - \|u - v\|^2) = \langle u | v \rangle$ .  
Donc  $f$  est le produit scalaire  $\langle \cdot | \cdot \rangle$ .

**Exercice 2.** Soit la forme

$$\phi(x, y) = 2x_1y_1 + x_2y_2.$$

1. Soient  $x = (x_1, x_2)$ ,  $x' = (x'_1, x'_2)$  et  $y = (y_1, y_2)$  trois vecteurs de  $\mathbb{R}^2$ , et  $t$  un nombre réel.

Montrons que

a)  $\phi$  est une **forme symétrique** :  $\phi(y, x) = 2y_1x_1 + x_2y_2 = 2x_1y_1 + x_2y_2 = \phi(x, y)$ ,

b)  $\phi$  est une **forme linéaire** en sa première variable :

$$\begin{aligned} \phi(tx + x', y) &= 2(tx_1 + x'_1)y_1 + (tx_2 + x'_2)y_2 = t(2x_1y_1 + x_2y_2) + (2x'_1y_1 + x'_2y_2) \Rightarrow \\ \phi(tx + x', y) &= t\phi(x, y) + \phi(x', y). \end{aligned}$$

En effet, a) et b) impliquent que  $\phi$  est une **forme bilinéaire symétrique**.

Montrons maintenant que  $\phi$  est **définie positive** :

$$\phi(x, x) = 2x_1^2 + x_2^2 \geq 0, \text{ de plus, } \phi(x, x) \text{ ne s'annule que si } x = (0, 0).$$

Cela prouve que  $\phi$  est un **produit scalaire**.

2.  $\langle u | v \rangle = \phi(u, v) = 2 \cdot (2 \cdot 3) + 1 \cdot (-12) = 0 \Rightarrow u$  et  $v$  sont bien orthogonaux pour le produit scalaire  $\langle \cdot | \cdot \rangle$ .
3.  $\|u\| = \sqrt{\langle u | u \rangle} = \sqrt{2 \cdot 2^2 + 1^2} = 3$ .

**Exercice 3.** On note  $x = (x_1, x_2, x_3)$  et  $y = (y_1, y_2, y_3)$ . On considère la forme suivante sur  $\mathbb{R}^3$  :

$$\phi(x, y) = 2x_1y_1 + 3x_1y_2 - 2x_1y_3 + 3x_2y_1 + 6x_2y_2 - 2x_3y_1 - 4x_3y_3.$$

1. La démarche pour montrer que  $\phi$  est une forme bilinéaire symétrique est la même que celle de la question 1 de l'exercice 2.

$$2. A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 \\ 3 & 6 & 0 \\ -2 & 0 & -4 \end{pmatrix}$$

3. Le déterminant de  $A$  est non nul ( $\det(A) = -36$ ) donc le rang de  $A$  est 3.

Or  $\phi$  est représentée dans la base canonique par  $A$ , donc le rang de  $\phi$  est 3.

$$4. q(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 6x_1x_2 - 4x_1x_3 + 6x_2^2 - 4x_3^2.$$

5. On applique l'algorithme de Gauss. Selon la manière de mener le calcul, on peut aboutir à plusieurs décompositions différentes.

$$q(x_1, x_2, x_3) = 2 \left( x_1 + \frac{3}{2}x_2 - x_3 \right)^2 + \frac{3}{2} (x_2 + 2x_3)^2 - 12x_3^2.$$

$$q(x_1, x_2, x_3) = 2 \left( x_1 + \frac{3}{2}x_2 - x_3 \right)^2 - 6 \left( x_3 - \frac{1}{2}x_2 \right)^2 + 3x_2^2.$$

6. Deux des coefficients quadratiques des expressions ci-dessus sont strictement positifs, et un est strictement négatif. La signature de  $q$  est donc  $(2, 1)$ .
7. Notons  $B$  la matrice dont les lignes représentent les formes linéaires de l'une des décompositions ci-dessus dans la base canonique. Alors les colonnes de la matrice  $B^{-1}$  forment une base orthogonale pour  $q$ .<sup>1</sup>
8. Le vecteur  $v = (0, \sqrt{2}, \sqrt{3})$  est un vecteur isotrope pour  $q$ .

**Exercice 4.** Soit  $A$  la matrice

$$\begin{pmatrix} 7 & 4 & -5 \\ 4 & -2 & 4 \\ -5 & 4 & 7 \end{pmatrix}.$$

1.  $A$  est une matrice symétrique, donc diagonalisable d'après le théorème spectral.
2. Les valeurs propres de  $A$  sont 12, 6 et  $-6$ .  
Les vecteurs  $X = {}^t(1, 0, -1)$ ,  $Y = {}^t(1, 1, 1)$  et  $Z = {}^t(1, -2, 1)$  sont des vecteurs propres de  $A$  correspondant respectivement aux valeurs propres 12, 6 et  $-6$ .  
En outre, comme les trois valeurs propres sont deux à deux distinctes, la famille  $(X, Y, Z)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .  
Enfin, comme  $A$  est une matrice symétrique réelle, le théorème spectral assure que les espaces propres associés à ses différentes valeurs propres sont deux à deux orthogonaux (au sens du produit scalaire usuel). De cela, on déduit que la famille  $(X, Y, Z)$  est une base orthogonale de vecteurs propres de  $A$ .  
Pour obtenir une base orthonormée, il suffit dès lors de les normaliser :  $\left(\frac{1}{\sqrt{2}}X, \frac{1}{\sqrt{3}}Y, \frac{1}{\sqrt{6}}Z\right)$  est une base orthonormée de vecteurs propres de  $A$ .
3. La forme quadratique  $Q$  est représentée dans la base canonique par la matrice  $A$ . Comme deux des valeurs propres de  $A$  sont strictement positives et que la dernière est strictement négative, la signature de  $Q$  est  $(2, 1)$ .

**Exercice 5.** Soit  $E = M_n(\mathbb{R})$  ( $n \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$ ). On considère la forme définie ainsi :

$$\forall M, N \in E, \quad \langle M|N \rangle = \text{Tr}({}^tMN).$$

1. Montrons que  $\langle \cdot | \cdot \rangle$  est un produit scalaire :
  - $\langle \cdot | \cdot \rangle$  est une **forme symétrique** car  $\text{Tr}(AB) = \text{Tr}(BA)$  et  $\text{Tr}({}^tA) = \text{Tr}(A)$ .
  - $\langle \cdot | \cdot \rangle$  est une **forme bilinéaire** car  $\text{Tr}(A+B) = \text{Tr}(A) + \text{Tr}(B)$  et  $\text{Tr}(\lambda A) = \lambda \text{Tr}(A)$ .
  - $\langle \cdot | \cdot \rangle$  est **définie positive** car  $\text{Tr}({}^tMM) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} m_{ij}^2$  où  $M = (m_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ .
2. On applique l'inégalité de Cauchy-Schwarz :  $|\langle {}^tMM | {}^tNN \rangle| \leq \|{}^tMM\| \cdot \|{}^tNN\|$ .  
On remarque que :  $|\langle {}^tMM | {}^tNN \rangle| = |\text{Tr}({}^tMM {}^tNN)| = |\text{Tr}({}^tN {}^tM {}^tM N)| = \|MN\|^2$ .
3. Si  $D = \text{Diag}(\lambda_i)_{i=1}^n$ ,  $\lambda_i \geq 0$ , alors  $\text{Tr}(D^2) = \sum_{i=1}^n \lambda_i^2 \leq \left(\sum_{i=1}^n \lambda_i\right)^2 = \text{Tr}(D)^2$ .
4. On calcule  ${}^tX({}^tMM)X = ({}^tX {}^tM)(MX) = {}^t(MX)(MX) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} \sum_{k=1}^n (x_i m_{ki} + x_j m_{kj})^2 \geq 0$ .  
On déduit que la forme quadratique représentée dans la base canonique par la matrice  ${}^tMM$  est positive, donc les valeurs propres  $\lambda_i$  de  ${}^tMM$  sont positives.
5. La matrice  ${}^tMM$  est symétrique, donc diagonalisable :  $\exists P \in GL_n(\mathbb{R})$  telle que  ${}^tMM = P^{-1}DP$ .  
En plus, la matrice  $D = \text{Diag}(\lambda_i)_{i=1}^n$  est telle que  $\lambda_i \geq 0$ ,  $\text{Tr}({}^tMM) = \text{Tr}(P^{-1}DP) = \text{Tr}(D)$ .  
En utilisant la question 3 on écrit :  $\text{Tr}({}^tMM)^2 = \text{Tr}(D^2) \leq \text{Tr}(D)^2 = \text{Tr}({}^tMM)^2$ .  
On obtient  $\forall M \in E, \quad \text{Tr}({}^tMM)^2 \leq \text{Tr}({}^tMM)^2$ .
6. La question précédente donne  $\|{}^tMM\| \leq \|M\| \quad \forall M \in E$ .  
On déduit de la question 2 que  $\|MN\|^2 \leq \|{}^tMM\| \cdot \|{}^tNN\| \leq \|M\| \cdot \|N\|$ .

---

1. Par exemple, si on choisit la première décomposition,  $B = \begin{pmatrix} 1 & \frac{3}{2} & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  et  $B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{3}{2} & 4 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .