

## Feuille 6

### Déterminants et inversion

Il y a plusieurs types d'exercices : les exercices dits « de calculs » – marqués par un (C) – que vous devez pouvoir traiter en autonomie et sans erreur : des questions de ce type seront posées à l'examen.

**Exercice 1.** (déterminant 2x2) Soit  $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ . Pour  $(e_1, e_2) \in \mathbb{R}^2$ , on définit  $(\mathcal{S}_{(e_1, e_2)}) : \begin{cases} ax + by = e_1 \\ cx + dy = e_2 \end{cases}$

1. A quelle condition  $(\mathcal{S}_{(e_1, e_2)})$  admet des solutions quelque soit  $(e_1, e_2) \in \mathbb{R}^2$ ? Résoudre le système dans ce cas.
2. Soit  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ . A quelle condition les lignes de  $A$  ne sont pas colinéaires? Montrer que sous cette condition,  $A$  est inversible et trouver son inverse.

**Exercice 2** (Systèmes linéaires et déterminant). On considère la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}$ .

1. Calculer  $\det(A)$ . En déduire que le système  $AX = B$  a une unique solution, quelque soit  $B \in \mathbb{R}^3$ .

2. Faire de même avec  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

3. En utilisant la même méthode, déterminer l'ensemble des  $x \in \mathbb{R}$  tel que  $A_x X = B$  a une solution pour tout  $B \in \mathbb{R}^3$ , où  $A_x = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 16 \\ 1 & x & x^2 \\ 1 & 5 & 25 \end{pmatrix}$

**Exercice 3.** Soit  $A = \begin{pmatrix} -3 & 5 & 6 \\ -1 & 2 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$ .

1. En utilisant la méthode du pivot de Gauss, faire des opérations sur les lignes jusqu'à obtenir la matrice identité.
2. Faire les mêmes opérations que précédemment sur la matrice identité. Notons  $A'$  la matrice obtenue.
3. Quelle est le lien entre  $A$  et  $A'$ ? Justifier que la méthode permet de trouver l'inverse d'une matrice (si elle existe)

**Exercice 4.** Calculer le déterminant des matrices suivantes, puis en faisant des opérations sur les lignes du couple  $(A | I)$ , calculer leur inverse. Que se passe-t-il si avec cette méthode, on essaie de calculer l'inverse d'une matrice non inversible?

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 6 \\ 2 & 4 & 2 \end{pmatrix}; A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 4 & 4 \end{pmatrix}; A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 1 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & -3 & 2 \\ 0 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

**Exercice 5.** On se place dans  $M_n(\mathbb{R})$  et l'on considère la matrice suivante, disons pour  $n = 4$  :

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

1. En calculant  $\det(A)$ , déterminer si  $A$  est inversible et si oui, calculer son inverse.
2. Écrire la matrice  $A + I_4$  et calculer son carré.
3. (\*) En utilisant que  $(A + I_4)(A + I_4) = A^2 + 2A + I_4$ , déduire de la question précédente une égalité  $A(A + aI_4) = bI_4$  pour des réels  $a, b$  qu'on déterminera. Comparer avec le résultat de la question 1.

**Exercice 6.** Soit

$$A = \begin{pmatrix} a_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & a_3 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_p \end{pmatrix}$$

où  $a_1, a_2, a_3, \dots, a_p$  sont  $p$  réels. A quelle condition  $A$  est-elle inversible ?

**Exercice 7** (Déterminant de Vandermonde). Soient  $\mathbb{K}$  un corps et  $n \in \mathbb{N}^*$ . Pour  $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{K}$ , on considère le déterminant :

$$V(a_1, \dots, a_n) = \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ a_1^2 & a_2^2 & \cdots & a_n^2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_1^{n-1} & a_2^{n-1} & \cdots & a_n^{n-1} \end{pmatrix}.$$

Le but de l'exercice est de démontrer la formule :  $V(a_1, \dots, a_n) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (a_j - a_i)$ .

1. Expliquer pourquoi la formule est vraie si deux des  $a_i$  sont égaux.
2. Vérifier le résultat pour  $n = 2$  et  $n = 3$ .
3. En faisant des opérations bien choisies sur les lignes, puis en développant par rapport à la première colonne, montrer que

$$(\dagger) \quad V(a_1, \dots, a_n) = V(a_2, \dots, a_n) \prod_{i=2}^n (a_i - a_1).$$

4. Conclure alors par récurrence.
5. (\*) Autre méthode pour  $(\dagger)$ . D'après la question 1, on peut supposer les  $a_i$  deux à deux distincts. Soit  $X$  une indéterminée. En développant par rapport à la 1ère colonne, montrer que  $V(X, a_2, \dots, a_n)$  est un polynôme en  $X$  de degré  $\leq n - 1$  et calculer son coefficient dominant. Déterminer  $(n - 1)$  racines « évidentes » et retrouver ainsi la formule  $(\dagger)$ .

**Exercice 8.** Soit  $x_0, x_1, \dots, x_p \in \mathbb{R}$ . A quelle condition existe-t-il, pour tout  $y_0, y_1, \dots, y_p \in \mathbb{R}$ , un polynôme  $P$  de degré  $\leq p$  tel que  $P(x_i) = y_i$  ( $i \in \{0, 1, \dots, p\}$ ) ?

**Exercice 9.** Soient  $X$  une indéterminée et  $A = \begin{pmatrix} 2 - X & -3 & -6 \\ 0 & 5 - X & 6 \\ -1 & -5 & -5 - X \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R}[X])$ . Calculer le polynôme  $P = \det(A) \in \mathbb{R}[X]$  et déterminer ses racines. Si  $\lambda$  est racine de  $P$ , que peut-on dire sur  $A$  ?

**Exercice 10.** Idem pour la matrice  $B = \begin{pmatrix} -2 - X & -1 & -4 & -2 \\ 5 & 4 - X & 5 & 3 \\ -1 & -1 & 1 - X & 0 \\ -1 & -1 & -1 & -X \end{pmatrix} \in M_4(\mathbb{R}[X])$ .